

新型 节能智能型液压驱动单元

『ATSUKAN伺服』

CAT. S 89 m

- 无需任何控制阀及液压源装置
- 高性能、高输出、高精度(定位控制：负荷控制)
- 无配管，因此无需液压施工
- 大幅降低环境负荷
- 高效率、节能效果显著
- 应用例：铆接机、压配机、卷边机、粉末成形压力机
计量泵、耐久试验机等
- 可根据用途选择控制器



高度的负荷控制、定位控制

高度节能智能型液压控制单元“ATSUKAN伺服”已开发成功，该款产品将无控制阀、无需配管、环保及经济性优异的直接驱动方式液压伺服与带负荷和测长传感器的油缸组合在一起。可根据内置在油缸中的位置传感器及负荷传感器的数据，进行任意的负荷及定位控制。（带负荷传感器油缸已取得美国、日本专利）

无需任何控制阀及液压源装置

“ATSUKAN伺服”使用双向排出液压泵。可通过使液压泵正反转进行与方向控制阀相同的控制，另外可通过液压泵的转速控制油量，因此无需流量控制阀。还可任意控制工作用油的压力。无需外部油箱，因此不属于消防法适用对象。而且，工作用油的用量极少，还可使用便于进行废油处理的矿物油。

高性能、高输出、高精度并且高效率，节能效果显著。

传统的液压驱动装置在冷却工作用油方面能效极差。“ATSUKAN伺服”在油缸停止的情况下，伺服电机及液压泵均以最低速度旋转，能量消耗很少。另外，无负荷状态下的推拉动作用不会使液压温度上升，因此即使在高速下动作能量消耗也非常少（动作时的能效为85%~95%），是名副其实的低耗电节能型液压驱动单元。

无配管，因此无需液压施工

“ATSUKAN伺服”可根据液压泵的排出方向、排出量以及排出压力直接驱动执行器，因此无需控制阀。无需任何连接液压泵和执行器的配管施工。

用油量少、降低了环境负荷

“ATSUKAN伺服”无需进行冷却排水及工作用油等的废油处理。出厂前，已将液压泵、执行器及油箱一体化并填充了工作用油，还对伺服控制进行了必要的调整，因此购入后可立即安装使用。

机种构成表

双向泵 cc/rev	公称 额定推力 kN	最大推力 kN	推力 / 拉力 kN	最高速度 (推 / 拉) mm/sec	行程 mm	电机 kW	油缸直径 mm	
1.1	5	10	7.1/4.9	25/36	200~500 50单位	0.20	φ 50	
	10	20	14/9.8			0.40		
	20	20	19/13			0.75		
	10	15	11/7.7	15/23		0.20	φ 63	
	20	30	22/15			0.40		
	30	30	31/21			0.75		
	15	22	18/12	10/14		0.20	φ 80	
	35	52	36/24			0.40		
	50	75	50/34			0.75		
	25	37	28/19	6/9		0.20	φ 100	
55	80	57/39	0.40					
80	80	78/53	0.75					
3.5	10	15	11/7.7	80/116	200~500 50单位	1.0	φ 50	
	15	22	17/12	50/74		1.0	φ 63	
	25	37	26/18			1.5		
	35	43	35/24			2.0		
	25	37	28/19	31/45		1.0	φ 80	
	40	60	43/29			1.5		
	55	70	57/39			2.0		
11.0	15	22	16/11	163/239		200~500 50单位	3.0	φ 63
	20	30	22/15				4.0	
	25	37	27/18				5.0	
	25	37	26/18	101/147			3.0	φ 80
	35	52	35/24				4.0	
	45	67	44/30		5.0			
	40	60	41/28	64/94	3.0		φ 100	
	55	82	55/38		4.0			
70	100	69/47	5.0					

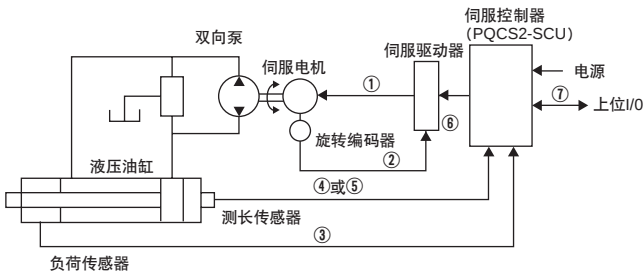
注1) 采用差动回路规格时，推送方向速度为2倍。
注2) 瞬间最大推力为额定推力的1.5倍。
注3) 带负荷传感器时，请勿作用公称额定值以上的推力。

控制精度

控制方式		分辨率	重复精度(无负荷时)
位置控制	模拟式传感器	约25μm	分辨率×±2(注4)
	数字式传感器	2μm	±0.02mm(注4)
负荷控制		约1/1000	±3%

注1) 控制精度可能会随使用状态、周围温度等而发生变化。
注2) 模拟式传感器的分辨率根据传感器种类而不同。
注3) 需要绝对精度时请咨询本公司。
注4) 控制精度可能会随泵和油缸直径的组合而发生变化。
注5) 使用简易型控制器时负荷控制的重复精度为±5%。

标准机种构成图



伺服控制器

- 清晰醒目、操作方便的带背光触摸屏画面
- 可消除机械系统的振动及噪声的移动平均型数字式滤波器(可设定平均次数)
- 实时显示当前负荷和当前位置等
- 各种设定数据输入可用触摸屏采用对话方式简单操作
- 采用PID控制及高精度16bitAD
- PID控制的各增益调整可用数值设定, 便于理解掌握
- 通过扩展I/O电路板, 可适应各种规格
- 可设定10种(各6个工序)工作台控制
- 还具有其他多种功能



规格

电源	单相AC200V±10% 50/60Hz
电源容量	30VA以下
周围温度	0~+50°C
周围湿度	35~85%RH(无结露)
噪声耐量	电源线路:AC;1000VP-P 1μS方波(采用噪声模拟器)
重量(kg)	4.8
控制输入	光耦合器保护
控制输出	光耦合器集电极开路输出
存储器备份功能	EEPROM

●控制软件种类

模拟电压指示控制(标准)	根据上位控制器指定的电压进行定位控制及负荷控制。
PTP控制	对最大16点的PTP设定值(目标值、速度、加速时间、减速时间)进行参数输入, 然后根据上位控制器选择的PTP编号(最大16点)进行动作。
工作台控制	对最多10种(各6个工序)的工作台设定值(目标值、速度、加速时间、减速时间)进行参数输入, 然后根据上位控制器选择的工作台编号(最多10种)进行动作。
数字信号指令控制	通过上位控制器将目标值(位置或负荷)、速度、加速时间、减速时间以数字信号形式设定并输入至控制器内, 然后根据该设定值进行定位控制及负荷控制。

●输入

手动 移出
手动 返回
异常复位
伺服驱动器异常
伺服开启
位置控制/负荷控制
OT
-OT
零位调整
原点限位
控制启动
原点复位启动
紧急停止
异常输入
PTP选择(OP)
工作台选择(OP)
数字控制启动(OP)

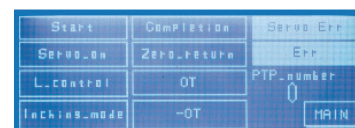
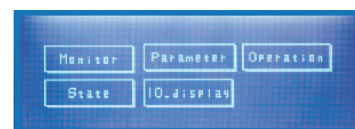
●输出

紧急停止
伺服开启
装置正常
移动结束
动作中
落下防止阀定时
PTP选择确认(OP)
工作台选择确认(OP)

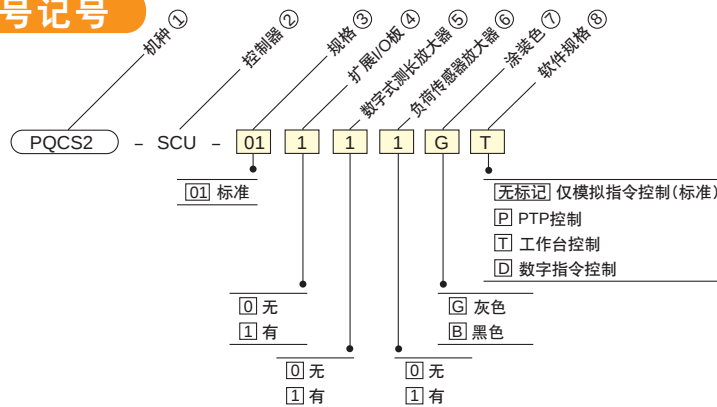
●数据输入输出

目标负荷	模拟输入-10~10V 21bit二进制输入(OP)
目标位置	模拟输入-10~10V 21bit二进制输入(OP)
指令速度	12bit二进制输入(OP)
加速时间	6bit二进制输入(OP)
减速时间	6bit二进制输入(OP)
当前负荷	模拟输入-10~10V 18bit二进制输出(OP) (数字指示控制时)
当前位置	18bit二进制输出(OP) (使用数字式传感器时) 模拟输入-10~10V (使用模拟式传感器时)

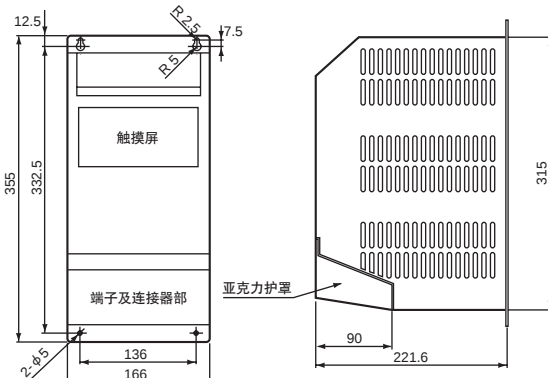
触摸屏



型号记号



外形图



电缆型号

① 电机电缆	PQCS2 -CV1-05-M0 (0.2~0.75kW用)
	PQCS2 -CV1-05-M1 (1~2kW用)
	PQCS2 -CV1-05-M3 (1.8kW用)
	PQCS2 -CV1-05-M3 (3~5kW用)
② 编码器电缆	PQCS2 -CV1-05-E0 (0.2~0.75kW用)
	PQCS2 -CV1-05-E1 (1~5kW用)
③ 负荷传感器电缆	PQCL -CV1-05
④ 测长传感器电缆(数字式)	PQC -CV1-05-M-D
⑤ 测长传感器电缆(模拟式)	PQCS2 -CV1-05-M-AL
	长度 05: 5m
	10: 10m
⑥ 接口电缆	PQCS2-CV1-01-IF(伺服驱动器与伺服控制器之间)
⑦ 标准I/O电缆	PQCS2-CV1-01-IO1(上位控制器与伺服控制器之间)
⑧ 扩展I/O电缆	PQCS2-CV1-01-IO2(上位控制器与伺服控制器之间)
	长度 01: 1m
	02: 2m
	03: 3m
	05: 5m

●移动部的配线请指定机器人电缆规格。增加(R) 例 PQCS2-CV1-05-M0-R

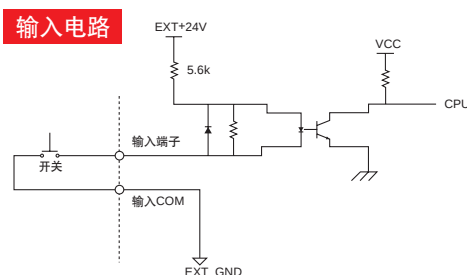
伺服驱动器

Σ II 系列 伺服单元(Servo Pack) ※包含在油缸中。

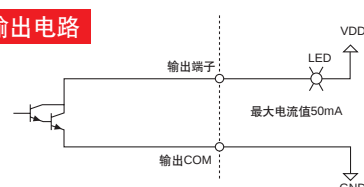
•SGDM-02ADA 0.2kW	•SGDM-10ADA 1.0kW	•SGDM-30ADA 3.0kW
•SGDM-04ADA 0.4kW	•SGDM-15ADA 1.5kW	•SGDM-50ADA 5.0kW
•SGDM-08ADA 0.75kW	•SGDM-20ADA 2.0kW	

输入输出电路图

输入电路



输出电路



简易型控制单元

- 环保型无铅产品(符合RoHS标准)
- 通过与“ATSUKAN”的组合,可进行压配判断和数据管理
- 通过与“ATSUKAN伺服”的组合,可进行简易精度的速度控制及负荷控制(反馈控制)
- 可用油缸开关进行2级速度(高速、低速)切换、定位动作(开环控制)
- 可通过旋钮操作进行指令速度及负荷控制增益设定、利用操纵杆进行参数设定,设定作业简单方便
- 与使用序列发生器进行的控制相比,价格低、结构紧凑



规格

型号	PQCSE	
电源	24VDC±10%	
消耗功率	2VA	
周围温度	0~50°C	
噪声耐量	1kVp-p, 1μsec方波 (采用噪声模拟器)	
重量	330g	
显示器	16字符×2位 LCD	
控制输入	输入信号	光耦合器保护输入
	额定电压	24VDC(外部电源供电)
	输入电流	5mA
	信号电平	OFF电压 3VDC以下 ON电压 20VDC以上
控制输出	输出信号	光耦合器集电极开路输出
	额定负荷电压	50V
	最大负荷电流	5mA
	泄漏电流	20μA
存储备份功能	EEPROM	

软件规格A时

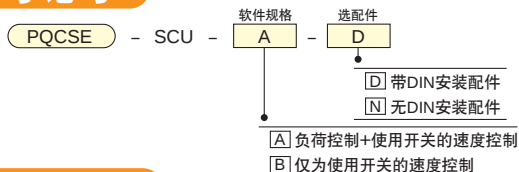
●输入

自动	手动
伺服开启	
动作开始	
限位开关输入1	通道切换位1
限位开关输入2	通道切换位2
限位开关输入3	通道切换位3
速度/负荷切换	压配结束
油缸动作方向 移出/返回	
报警复位	
伺服驱动器异常	
当前负荷输入(0~10V)	

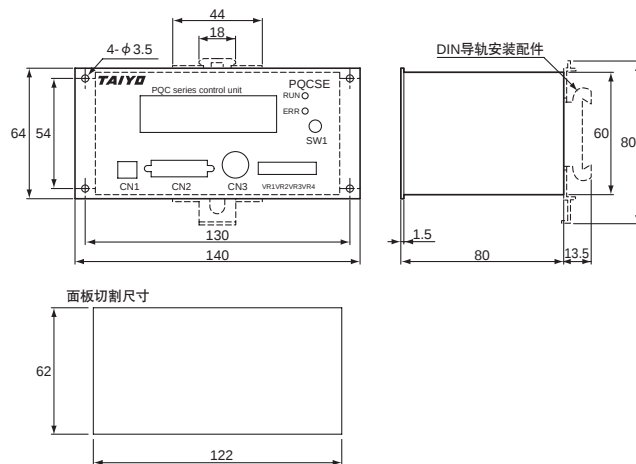
●输出

装置正常
伺服开启
定位结束
报警复位
伺服驱动器异常
速度输出(0~10V)

型号记号



外形图



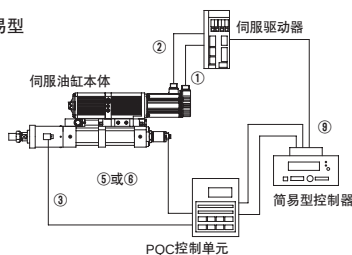
电缆型号

- ① 电机电缆 PQCSE -CV1-05-M0 (0.2~0.75kW用)
 - ② 编码器电缆 PQCSE -CV1-05-M1 (1~2kW用)
 - ③ 负荷传感器电缆(PQC用) PQCSE -CV1-05-M3 (3~5kW用)
 - ④ 负荷传感器电缆(PQCL用) PQCSE -CV1-05-E0 (0.2~0.75kW用)
 - ⑤ 测长传感器电缆(数字式/PQC用) PQCSE -CV1-05-E1 (1~5kW用)
 - ⑥ 测长传感器电缆(模拟式/PQC用) PQC -CV1-05-L
 - ⑦ 测长传感器电缆(模拟式/PQCP用) PQC -CV1-05
 - ⑧ 测长传感器电缆(模拟式/PQCPA用) PQC -CV1-05-M-D
 - ⑨ I/O连接器 PQC -CV1-05-MM-AL
- PQCSE -CV1-05-D
 PQCSE -CV1-05-M-AL
 长度 05: 5m
 10: 10m

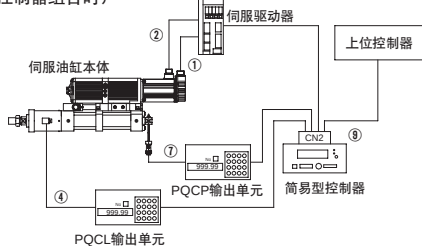
●移动部的配线请指定机器人电缆规格。增加(R) 例PQCSE2-CV1-05-MO-R

系统构成例

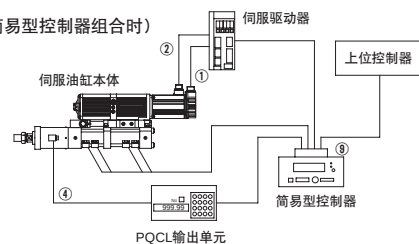
(ATSUKAN控制单元与简易型控制单元组合时)



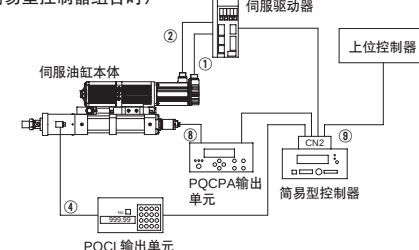
(PQCP & PQCL与简易型控制单元组合时)



(限位开关 & PQCL与简易型控制单元组合时)



(PQCPA & PQCL与简易型控制单元组合时)



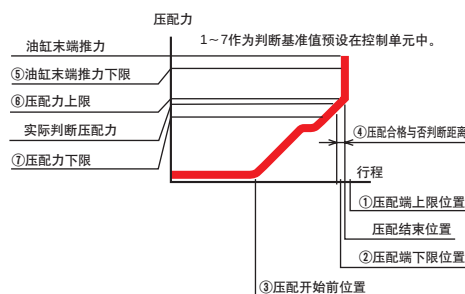
判断用控制器

(可增加确保高度压配管理的压配管理系统。)

High Quality

采用专利申请中所述的判断法，可实现高质量的压配。

在根据液压高低压切换的压配判断法以及临近压配端的峰值判断法这些传统方法中，由于控制设备等的响应误差、可编程控制单元的扫描时间以及因多个工件制造公差所造成的压配端偏差，使压配端附近区域也进入了判断范围。采用新开发的“识别压配端基准判断法”，通过在每个循环识别压配端，判断临近压配端的压配力，从而进行高质量的压配管理。另外，还可同时进行识别压配端的位置判断及最终末端推力的判断，并可防止异物啮入和安装机种错误，以及检测推力系统的异常。



Easy Programming

汇集长年生产组装机专有技术的压配软件。

- 带测长传感器和负荷传感器的液压油缸(已注册专利)
- 控制单元小型、轻量、高速化
- 识别压配端基准判断法(已注册专利)
- 实时监视器
- 利用主控单元(配备CF卡)进行数据集中管理
(通过以太网进行多轴管理(最多8轴))

控制单元



详细内容请参见本公司“ATSUKAN”产品目录。

需要压配管理时，请使用判断用控制器。

油缸型号记号

● ATSUKAN伺服用油缸

● 标准型

● 配套开关

安装型
PQCS2 :标准型
PQCS2R :配套开关

[M] 一体型
[S] 外置型

[1] 丁腈橡胶
[8] 滑动密封

[FG] 活塞杆侧法兰型
[FY] 活塞杆侧法兰型(无负荷传感器时)

φ50、φ63、φ80、φ100

[B] φ50
[A] φ50
[B] φ63、φ80、φ100

注) 内径φ50的B活塞杆的压力为5MPa。

200、250、300、350、400、450、500

[0] 无负荷传感器
[E] 连接器位置E
[F] 连接器位置F
[G] 连接器位置G
[H] 连接器位置H
[P] 带压力传感器(仅油缸盖侧)

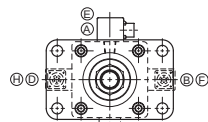
[0] 无测长传感器
[A] 模拟式测长传感器(仅PQCS2M)
[D] 数字式测长传感器(仅PQCS2RM)

[N] 7MPa
[H] 14MPa
[T] 21MPa

开关标号(详细内容请参见液压设备综合产品目录)

! 订购配套开关时，请注意：

不需要开关时，请在开关标记①以及开关数量②中填写0。

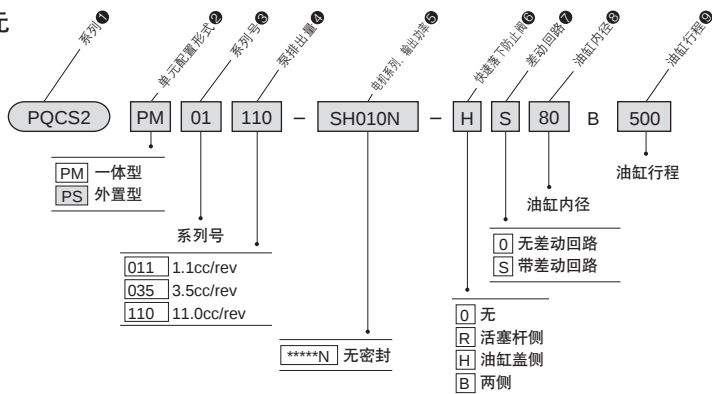


负荷传感器连接器位置

请选择负荷传感器连接器位置。

标准选择为F面。也可选择E、G、H面。但选择E面时，连接器部应向F面方向安装。

● ATSUKAN伺服用单元



双向泵1.1cc底座油缸PTH



活塞杆前端部内置测长传感器。使用弹簧销时，应位于前端至ZY尺寸的范围內。推荐使用防松螺母。

尺寸表

内径	公称推力	电机输出功率	A	B	KK	MM	S	E	FY	FB	FE	G	GB	J	H	HL	LL	LY	LP	LQ	LR	LZ	R	TF	UF	W	ZP3	
φ 50	5kN	200W	35	φ 46	M24×1.5	φ 28	24	□76	18	φ 14	85	121	57	208.5	65~225	187	169	280	150~340	148	□90	67	58	115	145	30	83	
	10kN	400W																300		148		87						145
	20kN	750W																365		155		145						
φ 63	10kN	200W	45	φ 55	M30×1.5	φ 35.5	30	□90	20	φ 18	98	128	64	222	33~183	199	179	288	190~390	148	□90	67	65	132	165	35	72	
	20kN	400W																308		148		87						145
	30kN	750W																373		155		145						
φ 80	15kN	200W	60	φ 65	M39×1.5	φ 45	41	□110	24	φ 18	118	148	74	262	54.5~194.5	228	204	304	234.5~394.5	148	□110	67	87	155	190	35	72	
	35kN	400W																324		148		87						145
	50kN	750W																389		155		145						
φ 100	25kN	200W	75	φ 80	M48×1.5	φ 56	50	□135	28	φ 22	150	175.5	86.5	320.5	44.5~244.5	240	212	314	154.5~354.5	148	□140	67	109	190	230	40	72	
	55kN	400W																334		148		87						145
	80kN	750W																399		155		145						

单位mm



活塞杆前端部内置测长传感器。使用弹簧销时，应位于前端至ZY尺寸的范围內。推荐使用防松螺母。

尺寸表

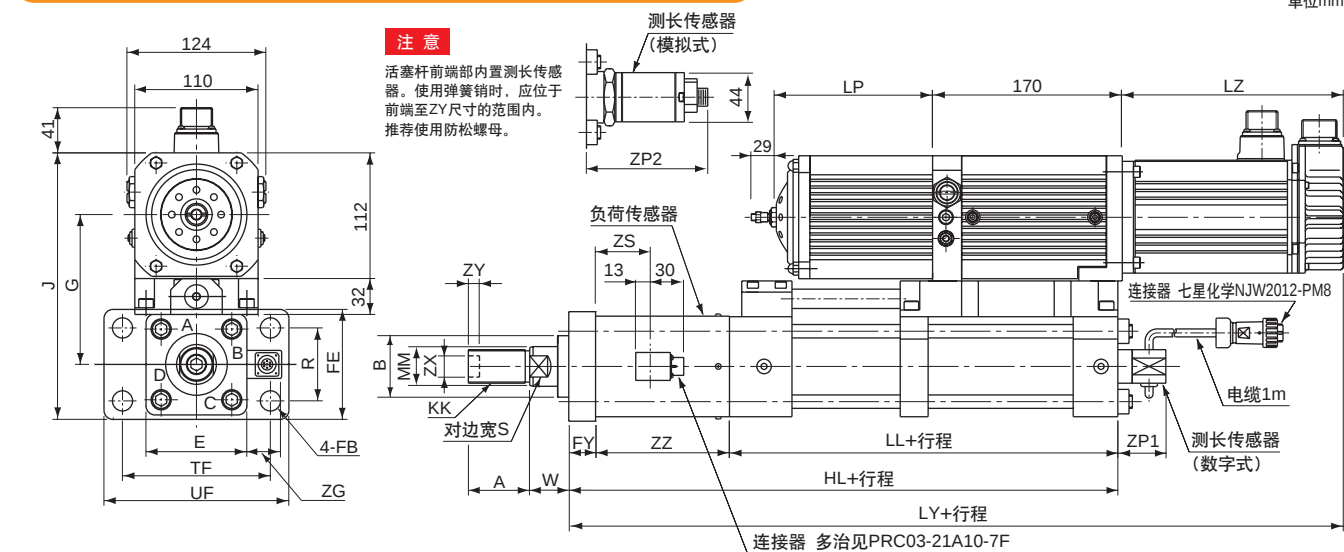
内径	公称推力	电机输出功率	A	B	KK	MM	S	E	FY	FB	FE	G	GB	J	H	HL	LL	LY	LP	LQ	LR	LZ	R	TF	UF
φ 50	5kN	200W	45	φ 46	M24×1.5	φ 28	24								101~311	246(254)		366		148		67			
	10kN	400W	55	φ 50	M30×1.5	φ 35.5	30	□76	24	φ 14	85	121	57	208.5	121~331	266(274)	142(150)	406	150~340	148	□90	87	58	115	145
	20kN	750W													121~331	266(274)		471		155		152			
φ 63	10kN	200W													77~277	262(273)		382		148		67			
	20kN	400W	55	φ 55	M30×1.5	φ 35.5	30	□90	24	φ 18	98	128	64	222	77~277	262(273)	148(159)	402	190~390	148	□90	87	65	132	165
	30kN	750W													107~307	292(303)		497		155		152			
φ 80	15kN	200W													150.5~330.5	326		440		148		67			
	35kN	400W	70	φ 65	M39×1.5	φ 45	41	□110	30	φ 18	118	148	74	262	150.5~330.5	326	166	460	174.5~394.5	148	□110	87	87	155	190
	50kN	750W													160.5~340.5	336		535		155		152			
φ 100	25kN	200W													182.5~382.5	351		452		148		67			
	55kN	400W	85	φ 80	M48×1.5	φ 56	50	□135	32	φ 22	150	175.5	86.5	320.5	182.5~382.5	351	185	472	154.5~354.5	148	□140	87	109	190	230
	80kN	750W													192.5~392.5	361		547		155		152			

内径	公称推力	电机输出功率	W	ZG	ZS	ZZ	ZP1	ZP2	ZX	ZY
φ 50	5kN	200W	30		28.5	80				
	10kN	400W	41	31	38.5	100	43	93	φ 19	10
	20kN	750W	41		38.5	100				
φ 63	10kN	200W			34	90				
	20kN	400W	35	31	34	90	43	93	φ 19	10
	30kN	750W			49	120				
φ 80	15kN	200W			54	130				
	35kN	400W	35	31	54	130	43	93	φ 19	10
	50kN	750W			59	140				
φ 100	25kN	200W			61	134				
	55kN	400W	40	31	61	134	30	93	φ 25	20
	80kN	750W			66	144				

注)HL、LL尺寸中()内的尺寸是测长传感器为模拟式时的尺寸。

双向泵3.5cc底座油缸70/140H-8

单位mm



尺寸表 / FG

3.5cc / rev

内径	公称推力	电机输出功率	A	B	KK	MM	S	E	FY	FB	FE	G	J	HL	LL	LY	LP	LZ	R	TF	UF	W	ZG	ZS	ZZ	ZP1	ZP2	ZX	ZY
φ50	10kN	1kW	45	φ46	M24×1.5	φ28	24	□76	24	φ14	85	126.5	224	246	142	399	112~172	149	58	115	145	30	31	28.5	80	43	120	φ19	10
φ63	15kN	1kW	55	φ55	M30×1.5	φ35.5	30	□90	24	φ18	98	133.5	237.5	262	148	415	142~232	149	65	132	165	35	31	34	90	43	109	φ19	10
	25kN	1.5kW												292	148	471	142~232	175	65	132	165	35	31	49	120	43	109	φ19	10
	35kN	2kW												292	148	494	142~232	198	65	132	165	35	31	49	120	43	109	φ19	10
φ80	25kN	1kW	70	φ65	M39×1.5	φ45	41	□110	30	φ18	118	143.5	257.5	326	166	479	177~337	149	87	155	190	35	31	54	130	43	103	φ19	10
	40kN	1.5kW												336	166	515	177~337	175	87	155	190	35	31	59	140	43	103	φ19	10
	55kN	2kW												336	166	538	177~337	198	87	155	190	35	31	59	140	43	103	φ19	10

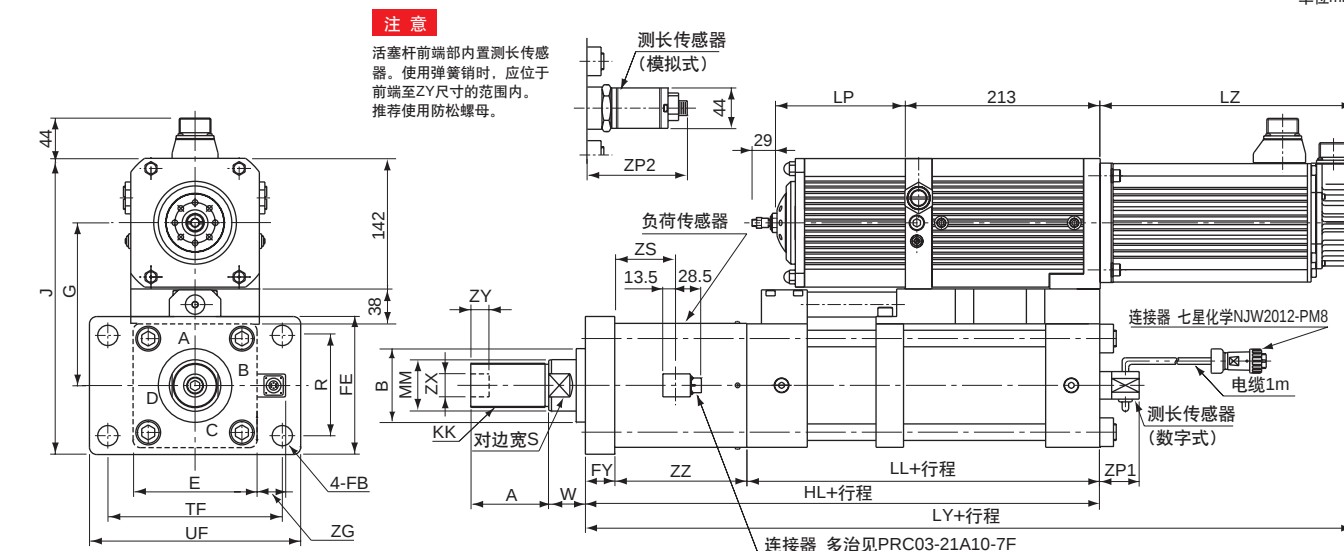
ZP1:测长传感器为数字式

ZP2:测长传感器为模拟式

LP随行程大小而变化

双向泵11cc底座油缸70/140H-8

单位mm



尺寸表 / FG

11cc / rev

内径	公称推力	电机输出功率	A	B	KK	MM	S	E	FY	FB	FE	G	J	HL	LL	LY	LP	LZ	R	TF	UF	W	ZG	ZS	ZZ	ZP1	ZP2	ZX	ZY
φ63	15kN	3kW	55	φ55	M30×1.5	φ35.5	30	□90	24	φ18	98	154.5	273.5	262	148	461	112~172	199	65	132	165	35	31	34	90	43	109	φ19	10
	20kN	4kW												262	148	498	112~172	236	65	132	165	35	31	34	90	43	109	φ19	10
	25kN	5kW												292	148	568	112~172	276	65	132	165	35	31	49	120	43	109	φ19	10
φ80	25kN	3kW	70	φ65	M39×1.5	φ45	41	□110	30	φ18	118	164.5	293.5	326	166	525	142~232	199	87	155	190	35	31	54	130	43	103	φ19	10
	35kN	4kW												326	166	562	142~232	236	87	155	190	35	31	54	130	43	103	φ19	10
	45kN	5kW												336	166	612	142~232	276	87	155	190	35	31	59	140	43	103	φ19	10
φ100	40kN	3kW	85	φ80	M48×1.5	φ56	50	□135	32	φ22	150	180	325	351	185	558	172~322	199	109	190	230	40	31	61	134	30	93	φ25	20
	55kN	4kW												351	185	598	172~322	236	109	190	230	40	31	66	134	30	93	φ25	20
	70kN	5kW												361	185	638	172~322	276	109	190	230	40	31	66	144	30	93	φ25	20

ZP1:测长传感器为数字式

ZP2:测长传感器为模拟式

LP随行程大小而变化

也可对应无负荷传感器(ZZ部无尺寸)。无负荷传感器而使用其他安装配件时，请咨询本公司。

配备ATSUKAN伺服的液压驱动单元可独立使用!!

伺服化计划

- 通过组合在配备位置传感器、负荷传感器的液压油缸内，所有带传感器的液压油缸可实现伺服化。
 - 通过独立配置伺服单元，可更好地发挥液压的省空间特点。
 - 通过将液压装置伺服化，可实现节能和减少用量等ATSUKAN伺服的特点。注1)
 - ①仅当执行器动作时泵才会旋转，可实现节能、低噪音。
 - ②无需安全阀，几乎不会发热。(无需冷却装置、节能)
 - ③油箱容量为油缸容量的约1~1.5倍，供油充足。
 - 若指定了配管长度，则随附液压软管并在检查后出厂。使用无溢漏接头，几乎无空气混入，可在现场方便地进行配管和调整作业。
- 注1)原则上每根轴需要1台伺服单元，但若执行器不是同时移动，则使用1台伺服单元就可控制多根轴。请咨询本公司。



· 详细规格请咨询本公司。

伺服单元规格

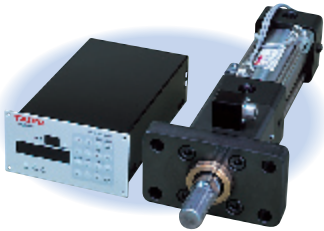
液压泵		11cc/rev			3.5cc/rev			1.1cc/rev		
伺服电机		1.3kW	1.8kW	2.9kW	0.45kW	0.85kW	1.3kW	0.2kW	0.4kW	0.75kW
额定压力		4.5MPa	6.2MPa	10MPa	5MPa	9.5MPa	14MPa	3.6MPa	7.2MPa	10MPa
排出量	额定流量(无负荷时)	15.5ℓ/min(30.8ℓ/min)			4.8ℓ/min(9.6ℓ/min)			3ℓ/min(3ℓ/min)		
油箱容量(有效容量)		1.3~4.3ℓ(0.7~2.1ℓ)			0.8~2.5ℓ(0.4~1.3ℓ)			0.8~2.5ℓ(0.4~1.3ℓ)		
快速落下防止阀		选配件								

负荷检测式油缸

(非线性 0.5%FS)
(重复精度 0.2%FS)

Load Sensing system
PQCL Series

由内置负荷传感器(负荷传感器方式)的**负荷检测式油缸**和控制系统的**输出单元**构成。



- 标准配置模拟电压输出和二进制数据输出。
- 若增加多点输出功能，可在任意位置进行ON/OFF设定，并可配备各种判断功能。
- 标准配置3种外加电压，对应各种市售的负荷传感器。

位置检测油缸

(分辨率1μm)

Position Sensing system
PQCP Series

由内置测长传感器(感应式编码器)的**位置检测油缸**和控制系统的**输出单元**构成。



- 位置数据采用5位显示，标准配置ABZ相、二进制输出。
- 位置数据输出可增加多点输出功能。
- 若增加多点输出功能，可在任意位置进行ON/OFF设定。

TAIYO **Parker**
Engineering Your Success

太派液压气动(上海)有限公司

总部：上海市嘉定区复华路33号 邮政编码201818
电话：86-21-5990-0701, 3756 传真：86-21-5990-3771

(日本总部) 株式会社TAIYO

〒533-0002 日本国大阪市东淀川区北江口1-1-1
咨询窗口：技术开发部 电话：81-6-6340-1127 传真：81-6-6340-9822